

الفصل الاول: حركة النقطة المادية

Cinématique du point matériel

1/ تعريفان:

- علم الحركة أو حركيات النقطة المادية هي دراسة الحركة دون التعرض إلى المسببات (كالقوى مثلا.....).
- النقطة المادية هي كل جسم مادي يمكن اعتبار أبعاده معدومة نظريا و مهملة عمليا مقارنة بالمسافة المقطوعة.

2/ تمهيد:

الحركة و السكون مفهومان نسبيان: فالجبل ساكن بالنسبة للأرض و لكنه متحرك بالنسبة لمراقب بعيد عن الأرض و الذي يرى الكرة الأرضية و كل ما عليها في حركة.

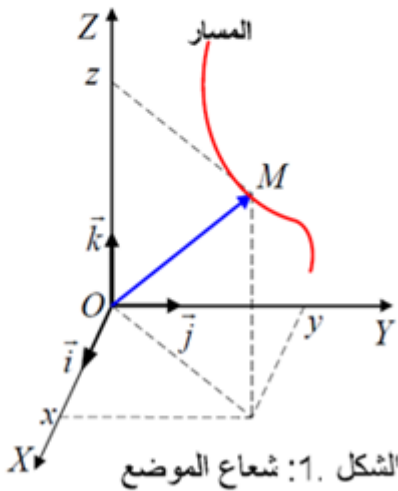
يجب على الدارس لأي حركة تعيين نظام مرجعي (معلم) و الذي تحلل الحركة بالنسبة له. تتم هذه الدراسة على أحد الشكلين:

- شعاعي: باستخدام أشعة الموضع \overline{OM} ، السرعة \vec{v} و التسارع \vec{a}
- جبري: بتحديد معادلة الحركة وفق مسار معين.

3/ موضع المتحرك: (position du mobile)

❖ شعاع الموضع: (vecteur position)

يعرف موضع نقطة مادية M في اللحظة t في معلم فضائي كارتيزي $\mathcal{R}(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ (الشكل 1.) بشعاع الموضع \overline{OM} :



$$\overline{OM} = \vec{r} = x.\vec{i} + y.\vec{j} + z.\vec{k}$$

❖ **المعادلات الزمنية:** (équations horaires)

تكون النقطة M في سكون (repos) إذا كانت الإحداثيات x, y, z مستقلة عن الزمن، وتكون في حركة (mouvement) إذا أصبحت هذه الإحداثيات توابع للزمن. ونرمز لها بـ:

$$\boxed{x(t), y(t), z(t)}$$

نسمى هذه الدوال المعادلات الزمنية للحركة ويمكن التعبير عنها بالشكل:

$$\boxed{x = f(t), y = g(t), z = h(t)}$$

❖ **المسار:** (trajectoire)

مسار نقطة مادية هو مجموع المواضع المتتالية التي احتلتها خلال أزمنة متعاقبة. يمكن للمسار أن يكون ماديا (الطريق) أو وهميا (مسار القمر). دراسة الحركة المستوية تتم بالإحداثيات المسطوية في المعلم $R(O; \vec{i}, \vec{j})$ حيث يصبح الموضع معرف بإحداثيتين هما: $x(t), y(t)$.

الدالة $x \mapsto y(x)$ تسمى المعادلة الكارتيزية للمسار. (équation cartésienne de la trajectoire).
نحصل على معادلة المسار بحذف الزمن ما بين المعادلتين الزميتين.

مثال 1: المعادلات الزمنية لحركة نقطة مادية قذفت في الفضاء هي:

$$\begin{cases} x = 2t \\ y = 0 \\ z = -5t^2 + 4t \end{cases}$$

(كل الوحدات في العملة الدولية).
1/ أوجد المعادلة الكارتيزية للمسار، ما شكله؟
2/ أكتب عبارة شعاع الموضع في اللحظة $t = 2s$.

الجواب: 1/ نستخرج الزمن بدلالة x ثم نعوض في عبارة z فنحصل على معادلة المسار وهو عبارة عن قطع مكافئ.

$$x = 2t \Rightarrow t = \frac{x}{2}$$

$$z = -1.25 \cdot x^2 + 2 \cdot x$$

2/ عبارة شعاع الموضع:

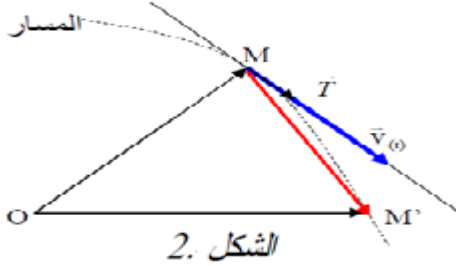
$$\overline{OM} = (2t)\vec{i} + (-5t^2 + 4t)\vec{k} \Rightarrow \overline{OM}_{(t=2)} = 4\vec{i} - 12\vec{k}$$

4 / شعاع السرعة: (vecteur vitesse)

نعتبر أن السرعة هي المسافة المقطوعة خلال وحدة الزمن.

❖ شعاع السرعة المتوسطة: (vecteur vitesse moyenne)

نلاحظ الشكل 2.4 : بين اللحظة t التي يشغل فيها المتحرك الموضع M و اللحظة t' التي يشغل فيها المتحرك الموضع M' فإن شعاع السرعة المتوسطة معرف بالعلاقة التالية:



$$\bar{v}_{moy} = \frac{\overline{MM'}}{t' - t} ; \quad v_{moy} = \frac{|\overline{MM'}|}{\Delta t}$$

$\overline{MM'}$ يسمى شعاع الانتقال.

❖ شعاع السرعة اللحظية: (vecteur vitesse instantanée)

يعرف شعاع السرعة اللحظية لنقطة مادية أي شعاع السرعة في اللحظة t ، أنه مشتقة (dérivée) شعاع الموضع بالنسبة للزمن:

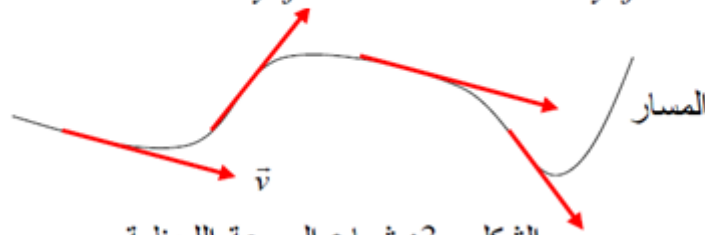
$$\bar{v}_t = \lim_{t \rightarrow t'} \frac{\overline{OM'} - \overline{OM}}{t - t'} = \lim_{t' \rightarrow t} \frac{\Delta \overline{OM}}{\Delta t} = \frac{d\overline{OM}}{dt} \quad \boxed{\bar{v}_t = \frac{d\overline{OM}}{dt}}$$

❖ مصطلحات:

هام: شعاع السرعة \bar{v}_t يحمله المماس للمسار في النقطة M و موجه دائما نحو اتجاه الحركة (الشكل 3).
في المعلم الكرتيزي نستنتج العبارة الشعاعية للسرعة من العبارة الشعاعية للموضع و

ذلك بعملية اشتقاق:

$$\overline{OM} = \vec{r} = x.\vec{i} + y.\vec{j} + z.\vec{k} \Rightarrow \bar{v} = \dot{x}.\vec{i} + \dot{y}.\vec{j} + \dot{z}.\vec{k}$$



الشكل 3: شعاع السرعة اللحظية

(module du vecteur vitesse instantanée) **شدة شعاع السرعة اللحظية:**

$$v = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}$$

وحدة السرعة في الجملة الدولية هي: $m/s = m.s^{-1}$

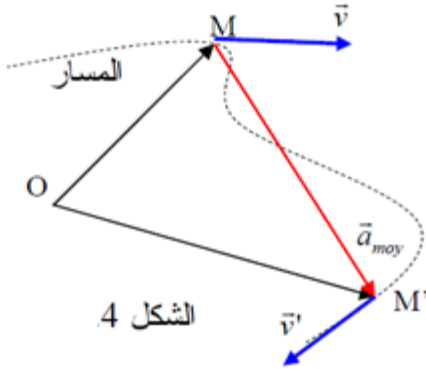
$$\overrightarrow{OM} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \rightarrow \vec{v} \begin{pmatrix} \dot{x} = v_x \\ \dot{y} = v_y \\ \dot{z} = v_z \end{pmatrix} \quad : \vec{v} \text{ و } \overrightarrow{OM}$$

5/ شعاع التسارع: (vecteur accélération)

نعتبر التسارع مقدار تغير السرعة خلال وحدة الزمن.

شعاع التسارع المتوسط: (vecteur accélération moyenne)

إذا اعتبرنا لحظتين مختلفتين t و t' المناسبتين لشعاعي الموضع \overrightarrow{OM} و $\overrightarrow{OM'}$ و شعاعي السرعة اللحظية \vec{v} و \vec{v}' (الشكل 4) فإن شعاع التسارع المتوسط معرف بالعلاقة:



$$\vec{a}_{moy} = \frac{\vec{v}' - \vec{v}}{t' - t} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}; \quad a_{moy} = \frac{|\Delta \vec{v}|}{\Delta t}$$

❖ **شعاع التسارع اللحظي:** (vecteur accélération instantanée)

شعاع التسارع اللحظي لحركة ما يعرف أنه مشتقة شعاع السرعة اللحظية بالنسبة للزمن:

$$\vec{a} = \lim_{t' \rightarrow t} \frac{\vec{v}' - \vec{v}}{t' - t} = \lim_{t' \rightarrow t} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \overrightarrow{OM}}{dt^2}$$

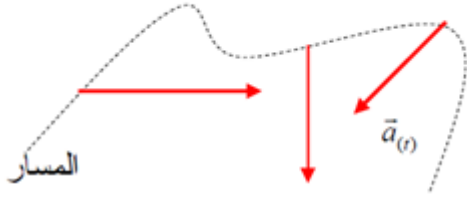
$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \overrightarrow{OM}}{dt^2}$$

يمكن الآن كتابة العبارة الجامعة للعلاقات بين مختلف الأشعة المميزة للحركة بترميزي كل من نيوتن و ليبنيتر:

$$\overrightarrow{OM} = \vec{r} = x.\vec{i} + y.\vec{j} + z.\vec{k} \Rightarrow \vec{v} = \dot{x}.\vec{i} + \dot{y}.\vec{j} + \dot{z}.\vec{k} \Rightarrow \vec{a} = \ddot{x}.\vec{i} + \ddot{y}.\vec{j} + \ddot{z}.\vec{k}$$

$$\vec{v} = \frac{dx}{dt}.\vec{i} + \frac{dy}{dt}.\vec{j} + \frac{dz}{dt}.\vec{k} \Rightarrow \vec{a} = \frac{d^2x}{dt^2}.\vec{i} + \frac{d^2y}{dt^2}.\vec{j} + \frac{d^2z}{dt^2}.\vec{k}$$

هام: يكون شعاع التسارع موجها دائما نحو تقعر المسار (الشكل 5).



الشكل 5: شعاع التسارع

طويلة شعاع التسارع اللحظي: (module du vecteur accélération instantanée)
ت حسب شدة أو طويلة شعاع التسارع بواسطة العبارة :

$$a = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}$$

الخلاصة: في معلم ديكارتي يمكن كتابة:

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}_R \rightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} \dot{x} = v_x \\ \dot{y} = v_y \\ \dot{z} = v_z \end{pmatrix}_R \rightarrow \vec{a} = \begin{pmatrix} \ddot{x} = \dot{v}_x = a_x \\ \ddot{y} = \dot{v}_y = a_y \\ \ddot{z} = \dot{v}_z = a_z \end{pmatrix}_R$$

$$\overline{OM} = \vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \rightarrow \vec{v} = v_x\vec{i} + v_y\vec{j} + v_z\vec{k} \rightarrow \vec{a} = a_x\vec{i} + a_y\vec{j} + a_z\vec{k}$$

تنبيه: تكون الحركة متسارعة إذا كان $\vec{a} \cdot \vec{v} > 0$ و متباطئة إذا كان $\vec{a} \cdot \vec{v} < 0$. أما اتجاه الحركة فيدل عليه اتجاه شعاع السرعة \vec{v} .

تمرين 2:

ينتقل جسم نقطي M وفق المعادلات:

$$\begin{cases} x(t) = 5t \\ y(t) = 3t + 4 \end{cases}$$

1- أوجد معادلة المسار و طبيعته.

2- أوجد أشعة الموضع \overline{OM} ، السرعة \vec{V} و التسارع \vec{a} .

حل التمرين

$$\begin{cases} x(t) = 5t \\ y(t) = 3t + 4 \end{cases}$$

1- معادلة المسار و طبيعته.

$$x = 5t \Rightarrow t = x/5$$

$$y = 3t + 4 \Rightarrow y = \frac{3}{5}x + 4$$

معادلة المسار من الشكل: $y = Ax + B$

- و التي تمثل معادلة مستقيم لا يمر بالمبدأ ميله $\frac{3}{5}$ و يقطع محور الترتيب في النقطة $(0,4)$.

2- عبارة شعاع الموضع \overline{OM}

$$\begin{cases} x = 5t \\ y = 3t + 4 \end{cases} \Rightarrow \overline{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} = 5t\vec{i} + (3t + 4)\vec{j}$$

- عبارة شعاع السرعة \vec{V}

$$v = \dot{x} = \frac{dx}{dt} = v_0 \Rightarrow dx = v_0 \cdot dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_{t_0}^t v_0 \cdot dt$$

الحركات المستقيمة:

1/ الحركة المستقيمة المنتظمة: (mouvement rectiligne uniforme)

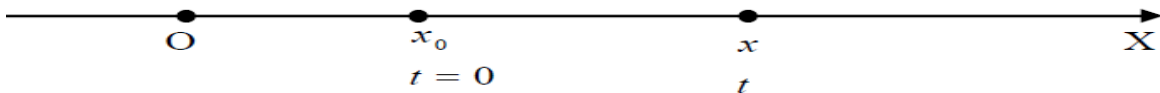
تعريف: تكون نقطة مادية في حركة مستقيمة منتظمة إذا كان مسارها مستقيماً و شعاع سرعتها ثابتاً و بالتالي فإن شعاع تسارعها معدوم.

❖ **المعادلة الزمنية:** نختار المحور OX كمعلم، و نحدد الشرط الابتدائي:

$$t = 0 ; x = x_0$$

انطلاقاً من تعريف السرعة و بعملية تكاملية نصل إلى عبارة الفاصلة X بدلالة الزمن:

$$v = \dot{x} = \frac{dx}{dt} = v_0 \Rightarrow dx = v_0 \cdot dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_{t_0}^t v_0 \cdot dt$$

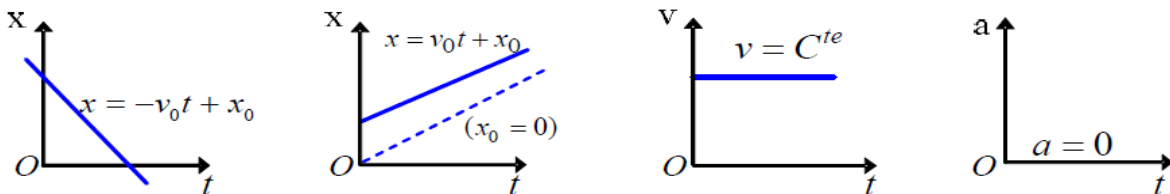


معلم الحركة

❖ **مخططات الحركة:** (diagrammes du mouvement)

مخططات الحركة هي التمثيل البياني لكل من التسارع السرعة و

الانتقال بدلالة الزمن.



مخططات الحركة

مثال 4: المعادلات الزمنية لحركة نقطة مادية هي: $x = 2t; y = 2t + 4; z = 0$ برهن أن الحركة مستقيمة منتظمة.

تنبيه: $z = 0$ الحركة مستوية. إذا كان $y = 0; z = 0$ الحركة خطية. إذا كان $z \neq 0; y \neq 0; x \neq 0$ الحركة فضائية.

الحل: نبرهن أولاً أن الحركة مستقيمة؛ من أجل ذلك نبحث عن معادلة المسار فنجد: $y = x + 4$ معادلة مستقيم، إذن الحركة مستقيمة.

حتى تكون الحركة منتظمة لابد أن تكون السرعة ثابتة: نكتب شعاع السرعة باشتقاق شعاع الموضع ثم نحسب شدة السرعة:

$$\vec{v} = 2\vec{i} + 2\vec{j} \Rightarrow v = \sqrt{2^2 + 2^2} \Rightarrow v = \sqrt{8} = 2.83ms^{-1}$$

2/ الحركة المستقيمة المتغيرة بانتظام: (mouvement rectiligne uniformément varié)

❖ **تعريف:** تكون حركة نقطة مادية مستقيمة متغيرة بانتظام إذا كان المسار مستقيماً و التسارع ثابتاً.

❖ **السرعة الجبرية:** باعتبار الشروط الابتدائية: $t = 0; v = v_0$ و انطلاقاً من

$$a = \frac{dv}{dt} \Rightarrow dv = a dt \Rightarrow \int_{v_0}^v dv = \int_0^t a dt \Rightarrow v|_{v_0}^v = at|_0^t$$

ونحصل في الأخير على معادلة السرعة اللحظية و هي من الدرجة الأولى للزمن:

$$v = at + v_0$$

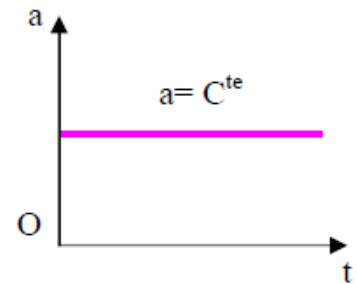
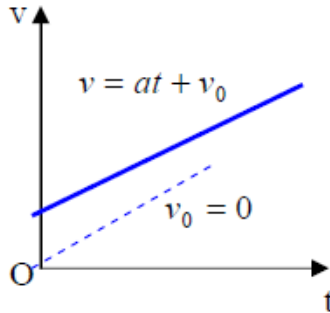
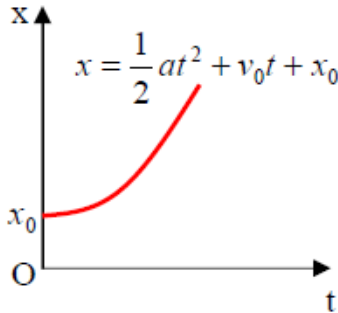
❖ **المعادلة الزمنية للحركة:** إذا أخذنا في $t = 0; x = x_0$ و انطلاقاً مما سبق

$$v = \frac{dx}{dt} = at + v_0 \Rightarrow dx = (at + v_0) dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_0^t (at + v_0) dt$$

ومنه فإن المعادلة الزمنية هي: $x = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0$

❖ مخططات الحركة:

نلاحظ مخططات الحركة لكل من التسارع السرعة و الانتقال.



مخططات الحركة

مثال 5: يتحرك جسم وفق المحور OX بسرعة معادلتها: $v = 2t - 6$ (ms^{-1}); $t \geq 0$ بإستنتاج معادلة التسارع و المعادلة الزمنية لهذه الحركة علما أن في $t = 0$, $x = 5m$ ما طبيعة الحركة ؟
ب/ بين الأطوار (متسارعة و متباطئة) للحركة.

الحل: / نحصل على معادلة التسارع بإشتقاق عبارة السرعة: $a = \frac{dv}{dt} = 2ms^{-2}$ وهو ثابت. المعادلة الزمنية للحركة نتوصل إليها بتكامل عبارة السرعة:

$$v = \frac{dx}{dt} \Rightarrow x = x_0 + \int_0^t v dt \Rightarrow x = x_0 + \int_0^t (2t - 6) dt \Rightarrow \boxed{x = t^2 - 6t + 5}$$

$$x = x_0 + t^2 - 6t ; t = 0 , x = 5 \Rightarrow x_0 = 5$$

ب/ أطوار الحركة: نقيم جدولا للتغيرات:

t	0	1	3	5	∞
v		-	0	+	
a		+		+	
x		0	-4	0	
av		-	0	+	
		الحركة متباطئة		الحركة متسارعة	

جدول التغيرات

3/ الحركة المستقيمة متغيرة التسارع: (mouvement rectiligne à accélération variable)

❖ **تعريف:** تكون حركة نقطة مادية مستقيمة و متغيرة التسارع إذا كان المسار مستقيما و التسارع تابعا للزمن: $(a = f(t))$.

مثال 6: ينتقل جسم نقطى وفق مستقيم بتسارع: $a = 4 - t^2$

أوجد عبارتي السرعة و الإنتقال بدلالة الزمن متخذا الشروط التالية:

$$t = 3s ; v = 2ms^{-1} ; x = 9m$$

الجواب:

للحصول على العبارة الحرفية للسرعة نكامل عبارة التسارع:

$$v = \int_0^t a dt + v_0 \Rightarrow v = v_0 + \int_0^t (4 - t^2) dt \quad v = 4t - \frac{1}{3}t^3 + v_0$$

نكامل من جديد لنحصل على العبارة الحرفية للإنتقال:

$$x = x_0 + \int_0^t v dt \Rightarrow x = -\frac{1}{12}t^4 + 2t^2 - v_0t + x_0$$

بقي لنا الآن تحديد كل من الفاصلة x_0 و السرعة v_0 الابتدائيتين للجسم. حسب المعطيات، نعوض في العبارتين المتوصل إليهما الزمن بالقيمة $t = 3s$:

$$t = 3s \Rightarrow x_0 = \frac{3}{4}m ; v_0 = -1ms^{-1}$$

في الأخير نكتب عبارتي السرعة و الإنتقال اللحظيين:

$$\boxed{x = 2t^2 - \frac{1}{12}t^4 - t + \frac{3}{4}}$$

$$\boxed{v = 4t - \frac{1}{3}t^3 - 1}$$

4/ الحركة المستقيمة الجيبية: (mouvement rectiligne sinusoïdal)

❖ تعريف: تكون الحركة مستقيمة جيبية لنقطة مادية إذا أمكن كتابة المعادلة الزمنية لحركتها بالشكل:

$$x = X_m \cdot \cos(\omega.t + \varphi)$$

أو حتى: $x = X_m \cdot \sin(\omega.t + \alpha)$

x : الفاصلة أو المطال اللحظي ، (élongation ou abscisse instantanée)

X_m : السعة أو المطال الأعظمي (amplitude ou élongation maximale): يتغير المطال بين

قيمتين حديتين: $-1 \leq \cos(\omega.t + \varphi) \leq +1 \Rightarrow -X_m \leq x \leq +X_m$

ω : نبض الحركة (pulsation du mouvement)

φ : الطور الابتدائي أو الصفحة الابتدائية (phase initiale)

$(\omega.t + \varphi)$: الطور اللحظي أو الصفحة اللحظية (phase instantanée).

❖ السرعة: نشتق المعادلة الزمنية: $v = \dot{x} = \frac{dx}{dt}$

$$v = -X_m \cdot \omega \sin(\omega.t + \varphi)$$

تتغير هذه السرعة بين قيمتين حديتين:

$$-1 \leq \sin(\omega.t + \varphi) \leq +1 \Rightarrow -X_m \cdot \omega \leq v \leq +X_m \cdot \omega$$

❖ التسارع: نشتق معادلة السرعة: $a = \dot{v} = \frac{dv}{dt}$

$$a = -X_m \omega^2 \cos(\omega.t + \varphi)$$

يتغير هذه التسارع بين قيمتين حديتين:

$$+X_m \omega^2 \geq a \geq -X_m \omega^2$$

يمكن كتابة عبارة التسارع على النحو التالي:

$$a = -\omega^2 \cdot x$$

التسارع يتناسب طرذا مع المطال و يعاكسه في الاتجاه. عكس السرعة، ينعدم التسارع عند مرور المتحرك من موضع التوازن (مبدأ الفواصل) و يكون أعظما عند بلوغ المتحرك مطاله الأعظمي.

❖ **المعادلة التفاضلية للحركة** (équation différentielle du mouvement)

انطلاقا من معادلة التسارع يمكن كتابة:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 \cdot x = 0$$

$$a = \ddot{x} = -\omega^2 x \Rightarrow \ddot{x} + \omega^2 \cdot x = 0$$

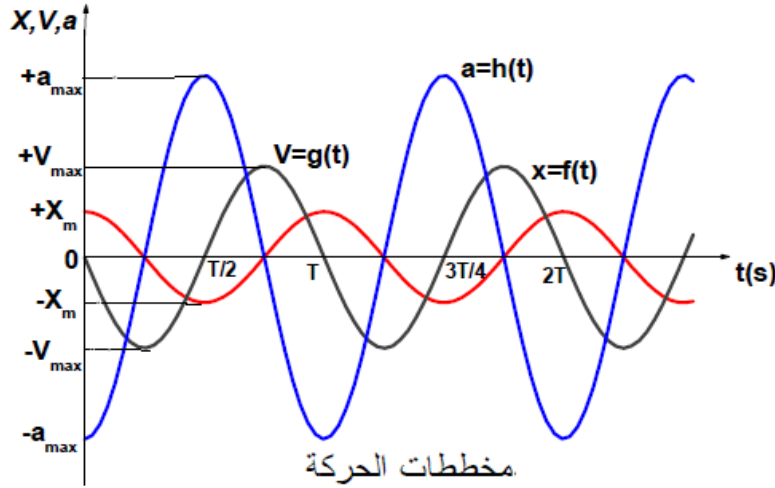
رياضيا حل هذه المعادلة التفاضلية هو من الشكل: $x = A \cos \omega t + B \sin \omega t$. يمكن كتابة هذه المعادلة بعد التحويلات المثلثية على الشكل $x = X_m \cos(\omega t + \varphi)$.

يحدد ثابتا التفاضل X_m و φ بمعرفة الشروط الابتدائية لكل من المطال x_0 و السرعة v_0 الابتدائيتين؛ حيث نحصل على جملة معادلتين ذات مجهولين تسمح لنا بتعيين X_m و φ .

$$t = 0 \rightarrow \begin{cases} x_0 = X_m \cos \varphi \\ v_0 = -X_m \sin \varphi \end{cases}$$

❖ **مخططات الحركة:**

يمثل الشكل مخططات كل من الإنتقال ، السرعة ، و التسارع للحركة المستقيمة الجيبية (للتبسيط اخترنا $\varphi = 0$).



مثال 7: هزاز جيبى ممثل بالمعادلة: $x = 4 \sin(0.1t + 0.5)$.

أوجد : ا/ السعة، الدور، التواتر و الصفحة الابتدائية للحركة.

ب/ السرعة و التسارع.

ج/ الشروط الابتدائية.

د/ الموضع، السرعة و التسارع في $t = 5s$.

ه/ أرسم مخططات الحركة.

الحل: نطابق المعادلة الزمنية العامة للحركة المستقيمة الجيبية مع المعادلة الزمنية الواردة في نص التمرين.
 / السعة، الدور، التواتر و الصفحة الابتدائية للحركة:

$$\boxed{X_m = 4m} ; T = \frac{2\pi}{\omega} \Rightarrow \boxed{T = 20\pi = 62.8s} ;$$

$$N = \frac{1}{T} \Rightarrow \boxed{N = 1.59 \cdot 10^{-2} Hz} ; \quad \boxed{\varphi = 0.5 rad} .$$

ب/ حساب السرعة و التسارع:

$$\boxed{v = \dot{x} = 0.4 \cos(0.1t + 0.5)} ; a = \dot{v} = -0.04 \sin(0.1t + 0.5) = -0.04x \quad \boxed{a = -0.04x}$$

ج/ تحديد الشروط الابتدائية:

$$t = 0 \Rightarrow x_0 = 4 \sin 0.5 = 1.92m \Rightarrow \boxed{x_0 = 1.92m} ;$$

$$v_0 = 0.4 \cos 0.5 \approx 0.35 ms^{-1} \Rightarrow \boxed{v_0 = 0.35m}$$

د/ تعيين الموضع، السرعة و التسارع في $t = 5s$:

$$t = 5s : x = 4 \sin(0.5 + 0.5) \Rightarrow \boxed{x = 3.36m} ;$$

$$v = 0.4 \cos 1 \Rightarrow \boxed{v = 0.22 ms^{-1}} ;$$

$$a = -0.04 \sin 1 \Rightarrow \boxed{a = 0.034 ms^{-2}} .$$

هـ/ مخططات الحركة: ننصح الطالب بالتمرن على القيام بها و عدم الإكتفاء بـ

إيها.

