$$Pm_{LQ_1} = Pm_{KQ_1}\left(\frac{Pm_L Q_2}{Pm_K Q_2}\right)$$

بالتعويض في ② نجد:

$$TTP = -\left(\frac{\frac{Pm_L Q_1}{Pm_K Q_1} Pm_K Q_2\, dL + Pm_{KQ_2}\, dK}{\frac{Pm_L Q_2}{Pm_K Q_2} Pm_{KQ_1}\, dL + Pm_K Q_1\, dK}\right)$$

$$TTP = -\frac{Pm_K Q_2 (dL + dK) TMST}{Pm_K Q_1 (dL + dK) TMST} = -\frac{Pm_K Q_2}{Pm_K Q_1}$$

$$TTP = \left(\frac{\left(\frac{Pm_L Q_1}{Pm_K Q_1}\right) dL + dK}{\left(\frac{Pm_L Q_2}{Pm_K Q_2}\right) dL + dK}\right) = 1$$

$$TTP = \frac{Pm_K Q_2}{Pm_K Q_1} = \frac{Pm_L Q_2}{Pm_L Q_1}$$

منحنى تحويل الانتاج: نقصد به المنحنى الذي يمثل امكانية انتاج أكبر كمية من سلعتين مستقلتين بأسلوب توفيقي بينهما باستخدام كمية معددة من مستلزمات الانتاج. وعادة ما يأخذ هذا المنحنى صورة مجموعة منحنيات كل واحدة منها تمثل مستوى معين من مستلزمات الانتاج.