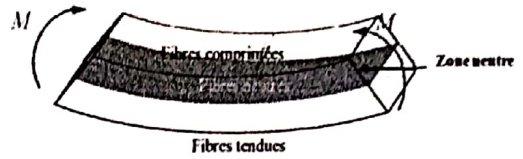


**Contraintes Normales et Tangentielles en Flexion**

**Contraintes en Flexion :**

- contraintes normales dues au moment fléchissant  $M_z$
- contraintes tangentielles dues à l'effort tranchant  $Q_y$



**Etude des déformations :**

Élément de poutre fléchi avant et après déformation.

$\rho$  : rayon de courbure de l'élément  $dS$  de la déformée.

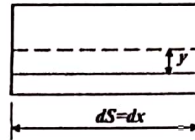
-Déformation dans la direction de l'axe :

$$\epsilon_x = \frac{dS - dS'}{dS} = \frac{(\rho + y)d\alpha - \rho d\alpha}{\rho d\alpha} = \frac{y}{\rho}$$

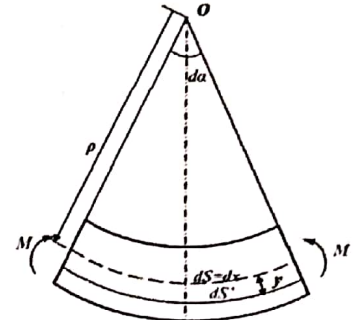
$$\epsilon_x = \frac{y}{\rho}$$

$\kappa = \frac{1}{\rho}$  : est la courbure de la déformée.

Avant déformation



Après déformation



**1. Les contraintes normales.**

L'équation de la contrainte normale s'écrit alors selon la loi de Hooke :

$$\sigma_x = E\epsilon_x = E \frac{y}{\rho}, \quad E \text{ est le module de Young}$$

Equations d'équilibre :

La 1<sup>ère</sup> condition d'équilibre :

$$dN = \sigma_x dA = \frac{E}{\rho} y dA$$

$$N = \int_{(A)} dN = 0 \quad N = \int_{(A)} \frac{E}{\rho} y dA = \frac{E}{\rho} \int_{(A)} y dA = 0$$

$\frac{E}{\rho}$  : Ce rapport ne dépend pas des dimensions de la section ; donc seul le terme  $\int_{(A)} y dA$  représentant

le moment statique de l'aire de la section par rapport à l'axe 'z' est nul :  $\int_{(A)} y dA = 0$

**Conclusion :** l'axe 'z' est un axe central c'est-à-dire qui passe par le centre de gravité de la section.

- Le moment par rapport à l'axe 'z'.

$$dM_z = y dN = y \sigma_x dA = y \frac{E}{\rho} y dA = \frac{E}{\rho} y^2 dA \Rightarrow M_z = \int_{(A)} dM_z = \int_{(A)} \frac{E}{\rho} y^2 dA = \frac{E}{\rho} \int_{(A)} y^2 dA$$

La quantité  $\int_{(A)} y^2 dA$  représente le moment quadratique  $I_z$

Nous écrivons donc :

$$M_z = \frac{E}{\rho} I_z \Rightarrow \kappa = \frac{1}{\rho} = \frac{M_z}{EI_z} \quad M_z : \text{ le moment fléchissant sur la section,} \\ EI_z : \text{ ce produit représente la rigidité à la flexion de la poutre.}$$

Equation des contraintes normales en flexion :

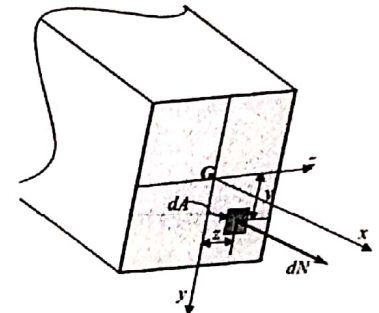
$$\sigma_x = E\epsilon_x = E \frac{y}{\rho} = E \frac{M_z y}{EI_z} = \frac{M_z y}{I_z} \quad \sigma_x = \frac{M_z y}{I_z}$$

$M_z$  : Le moment fléchissant agissant sur la section droite

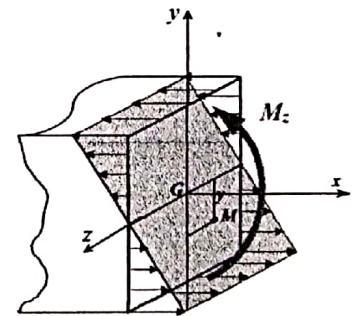
$I_z$  : Moment quadratique par rapport à l'axe 'z'

$y$  : L'ordonnée du point considéré.

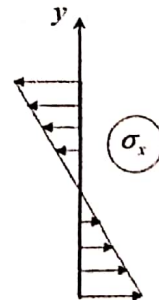
Remarque :  $\sigma_x$  est calculée en tous point  $M(x,y)$  d'une section.



Action due à la flexion dans une section droite



Distribution des contraintes normales  $\sigma_x$  dans la section.



Considérons deux poutres collées le long de la surface de contact, de sorte qu'ils deviennent une seule poutre. Lorsque cette poutre est chargée, **des contraintes de cisaillement horizontales** doivent se développer le long de la surface collée afin d'éviter le glissement illustré à la figure ci-contre



Phénomène de cisaillement dû à la flexion

**2. Les contraintes tangentielles en flexion :**

Distributions des contraintes tangentielles  $\tau_{xy}$  pour les différentes géométries de la section.

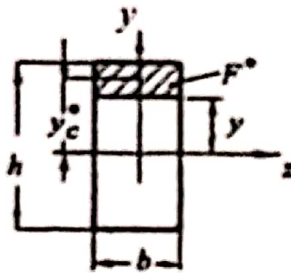
En un point arbitrairement choisi de la section droite d'une poutre en flexion, la valeur de la contrainte tangentielle est déterminée par la formule bien connue :

$$\tau_{xy} = \frac{Q_y S_z^*(y)}{I_z b(y)}$$

- $Q_y$  est l'effort tranchant dans la section ;
- $S_z^*(y)$  est le moment statique par rapport à l'axe neutre  $z$  de la partie de l'aire de la section droite située au-dessus du niveau  $y$  où la contrainte est déterminée ;
- $b(y)$  est la largeur de la section au niveau de  $y$  ;
- $I_z$  est le moment d'inertie de l'aire de la section.

**Remarque :** la distribution de la contrainte tangentielle  $\tau_{xy}$  selon la hauteur de la section dépend des deux grandeurs  $S_z^*(y)$  et  $b(y)$  et est une distribution non-linéaire.

Considérons comme exemple, la poutre d'une section rectangulaire :



Distribution des contraintes tangentielles dans une section droite rectangulaire

Pour la section considérée, on a :

$b = \text{constante}$

$$I_z = \frac{bh^3}{12} \text{ et } S_z^*(y) = F^* \cdot y_c$$

d'où l'on peut tirer :

$$S_z^*(y) = b \cdot \left( \frac{h}{2} - y \right) \cdot \left[ \frac{h}{2} - \frac{(h/2) - y}{2} \right] = \frac{b}{2} \left( \frac{h^2}{4} - y^2 \right)$$

$$\tau_{xy} = \frac{3}{2} Q_y \left( \frac{1}{bh} - \frac{4y^2}{bh^3} \right)$$

On peut voir que :

$$\tau_{xy}|_{y=\pm h/2} = 0 \quad , \quad \tau_{xy}|_{y=0} = (\tau_{xy})_{\max} = 3Q_y / 2A$$

Où  $A = bh$  est l'aire de la section droite de la poutre.