

الحساب الشعاعي:

المقادير السلمية و المقادير الشعاعية:

المقادير السلمية أو العددية:

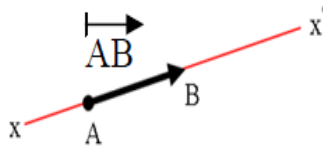
يعبر عن المقدار السلمي بقيمة عددية في الوحدة المناسبة مثل: الكتلة، الطول، الحجم...

المقادير الشعاعية:

المقدار الشعاعي هو المقدار الذي يستلزم تحديد **منحاه، جهته، نقطة تأثيره** و **قيمته العددية** مثل: السرعة، القوة، السرعة، الحقل الكهربائي

تعريف الشعاع:

تدعى الثنائية المكوّنة من النقطتين A و B على الترتيب شعاعا مرتبطا بمبدؤه النقطة A و طرفه النقطة B و تشير إليه بالرمز \vec{AB} ، بتشطيب مبدأ السهم فوق AB. تمثل المسافة بين النقطتين A و B طول أو طويلة الشعاع \vec{AB} وحامله المستقيم AB.

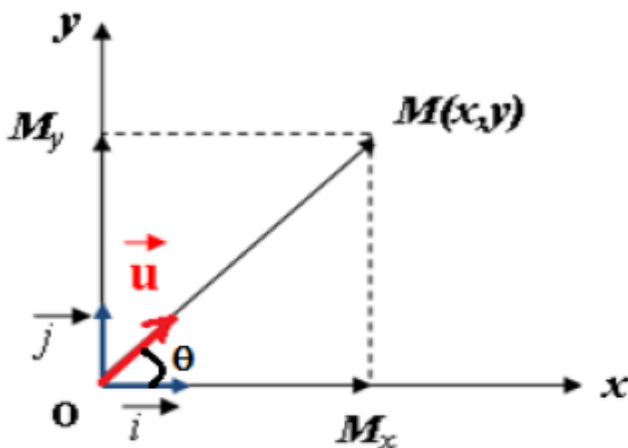


مركبات شعاع

لتكن النقطة M معرفة في معلم (O, x, y) المزود بالقاعدة المتعامدة و المتجانسة (\vec{i}, \vec{j}) و ضعية النقطة معرفة بالشعاع \vec{OM} حيث

$$\vec{OM} \begin{pmatrix} OM_x \\ OM_y \end{pmatrix}$$

$$\vec{OM} = \vec{OM_x} + \vec{OM_y}$$



$$\begin{cases} \overrightarrow{OM_x} = OM \cos \theta \vec{i} \\ \overrightarrow{OM_y} = OM \sin \theta \vec{j} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \overrightarrow{OM} = OM \cos \theta \vec{i} + OM \sin \theta \vec{j} \\ \overrightarrow{OM} = OM (\cos \theta \vec{i} + \sin \theta \vec{j}) \\ \overrightarrow{OM} = OM \vec{u} \end{cases}$$

من هنا نستنتج : $\vec{u} = \cos \theta \vec{i} + \sin \theta \vec{j}$

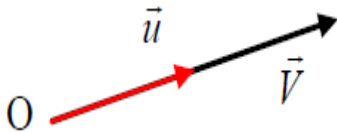
حيث \vec{u} هو شعاع الوحدة للشعاع \overrightarrow{OM} .

شعاع الوحدة: « Vecteur Unitaire »

كل شعاع يكتب على شكل طولية هذا الشعاع في شعاع وحدته:

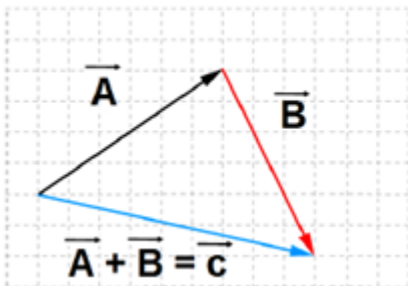
$$\vec{V} = \|\vec{V}\| \cdot \vec{u}$$

الشعاع \vec{u} موازي للشعاع \vec{V} و طويلته تساوي الواحد : $\|\vec{u}\| = 1$



جمع شعاعين:

الطريقة الهندسية:



جمع الشعاعين \vec{A} و \vec{B} هو الشعاع \vec{C} حيث : $\vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$
نحصل على الشعاع \vec{C} بتطبيق قاعدة توازي الأضلاع.

الطريقة التحليلية:

تعطى عبارة الشعاعين \vec{A} و \vec{B} كما يلي:

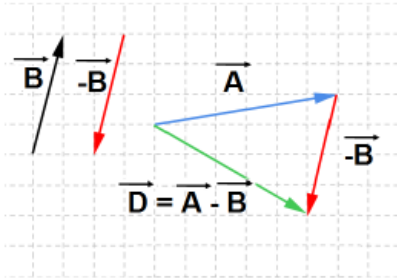
$$\begin{cases} \vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} \\ \vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} \end{cases}, \quad \vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$$

$$\vec{C} = (A_x + B_x) \vec{i} + (A_y + B_y) \vec{j}$$

طرح شعاعين :

(أ)- الطريقة الهندسية :

هندسيا يمثل الشعاع \vec{D} الطرح بين الشعاعين \vec{A} و \vec{B} حيث: $\vec{D} = \vec{A} - \vec{B}$ إن طرح الشعاع \vec{B} من الشعاع \vec{A} هو نفسه جمع الشعاعين \vec{A} و $-\vec{B}$



(ب)- الطريقة التحليلية :

تعطي مركبة الشعاعين \vec{A} و \vec{B} في معلم ثنائي الأبعاد بما يلي :

$$\begin{cases} \vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} \\ \vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} \end{cases}$$

فإن الشعاع \vec{D} يكتب على الشكل $\vec{D} = \vec{A} - \vec{B}$

$$\vec{D} = (A_x - B_x) \vec{i} + (A_y - B_y) \vec{j}$$

الطرح في الأشعة عملية ليست تبديلية أي أن: $\vec{A} - \vec{B} \neq \vec{B} - \vec{A}$

الجداء السلمي

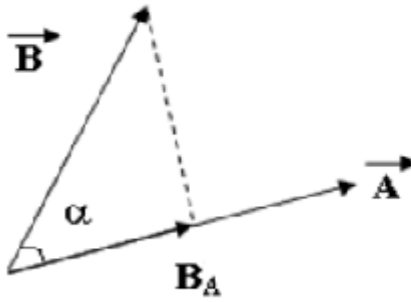
نعرف الجداء السلمي بين الشعاعين \vec{A} و \vec{B} بالمقدار السلمي

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \|\vec{A}\| \cdot \|\vec{B}\| \cdot \cos \alpha$$

$\alpha(\vec{A}, \vec{B})$: الزاوية بين الشعاعين

الشكل الهندسي للجداء السلمي:

يكتب الجداء السلمي بين الشعاعين \vec{A} و \vec{B} :-



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \|\vec{A}\| \cdot \underbrace{\|\vec{B}\| \cdot \cos \alpha}_{\|\vec{B}_A\|}$$

$\|\vec{B}_A\|$ هو إسقاط الشعاع \vec{B} على الشعاع \vec{A}

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = \|\vec{A}\| \cdot \|\vec{B}_A\|$$

العبارة التحليلية للجداء السلمي

\vec{A} و \vec{B} شعاعان معرفان في القاعدة $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ حيث:

$$\begin{cases} \vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k} \\ \vec{B} = B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k} \end{cases} \Rightarrow \vec{A} \cdot \vec{B} = (A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}) \cdot (B_x \vec{i} + B_y \vec{j} + B_z \vec{k})$$

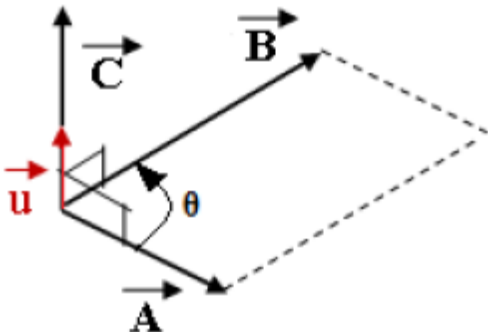
$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$$

$$\text{حيث: } \vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0$$

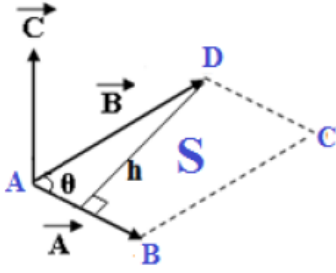
الجداء الشعاعي:

الجداء الشعاعي \vec{A} و \vec{B} هو الشعاع \vec{C} حيث : $\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B}$



$$\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B} = \|\vec{A}\| \cdot \|\vec{B}\| \cdot \sin \theta \vec{u}$$

حيث \vec{u} شعاع وحدة و يكون عمودي على \vec{A} و \vec{B} في نفس الوقت.

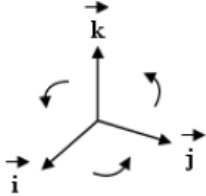
الشكل الهندسي للجداء الشعاعي :

$$\|\vec{A} \wedge \vec{B}\| = \|\vec{A}\| \cdot \underbrace{\|\vec{B}\| \cdot \sin\theta}_h$$

$$\|\vec{A} \wedge \vec{B}\| = \|\vec{A}\| \cdot h = S_{abcd}$$

حيث:

S_{abcd} : هي مساحة متوازي الإضلاع المتكون من الشعاعان \vec{A} و \vec{B}

ملاحظة :

$$\vec{i} \wedge \vec{i} = \vec{j} \wedge \vec{j} = \vec{k} \wedge \vec{k} = \vec{0}$$

$$(\text{خاصية التبديل الدائري}) \quad \vec{i} \wedge \vec{j} = \vec{k}, \quad \vec{j} \wedge \vec{k} = \vec{i}, \quad \vec{k} \wedge \vec{i} = \vec{j}$$

العبارة التحليلية للجداء الشعاعي :

نفرض أن \vec{A} و \vec{B} شعاعان معرفان في القاعدة $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, ليكن \vec{C} هو الجداء الشعاعي بين \vec{A} و \vec{B} .

$$\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B}$$

$$\vec{C} = \vec{A} \wedge \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_y & A_z \\ B_y & B_z \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} A_x & A_z \\ B_x & B_z \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{vmatrix} \vec{k}$$

$$\vec{C} = \underbrace{(A_y B_z - B_y A_z)}_{C_x} \vec{i} - \underbrace{(A_x B_z - B_x A_z)}_{C_y} \vec{j} + \underbrace{(A_x B_y - B_x A_y)}_{C_z} \vec{k}$$